

# MOVI-C® CONTROLLER

## Tecnologia di controllo da quadro made by SEW-EURODRIVE

I MOVI-C® CONTROLLER sono stati progettati appositamente per il **motion control** e l'**automazione di macchina**. La **classe di performance** di questi controllori dipende dal numero di inverter e dal numero di assi sincronizzati e ausiliari necessari e da configurare per il movimento.

Sono disponibili **5 modelli di MOVI-C® CONTROLLER**: UHX15A, UHX25A, UHX45A, UHX65A e UHX86A. Tutte le versioni hanno un **design compatto**, che le rende adatte anche per piccoli quadri elettrici.

## Funzionalità chiave dei MOVI-C® CONTROLLER

- Diverse varianti di bus di campo
- Routing di sicurezza per l'integrazione di un controller di sicurezza funzionale esterno nel sistema
- Bus EtherCAT® veloce, aperto e in tempo reale per il controllo sia dei componenti di azionamento che di altri sensori e attuatori
- Sostituzione rapida dell'hardware grazie alle schede di memoria rimovibili
- Sistema operativo Windows e in tempo reale su controller basato sul concetto di hypervisor (disponibile per UHX65A/UHX86A)
- Connessioni periferiche aggiuntive per l'integrazione di dispositivi esterni
- Progettazione rapida via Ethernet, anche su lunghe distanze
- Combinabile con MOVIKIT® MultiAxisController



UHX15A

UHX25A

UHX45A

UHX65A

UHX86A



**Per maggiori dettagli e informazioni tecniche:**

[https://www.sew-eurodrive.it/prodotti/movi-c\\_-\\_piattaforma\\_modulare\\_per\\_automazione/tecnologia\\_di\\_controllo/hardware/movi-c\\_controller/movi-c\\_controller.html](https://www.sew-eurodrive.it/prodotti/movi-c_-_piattaforma_modulare_per_automazione/tecnologia_di_controllo/hardware/movi-c_controller/movi-c_controller.html)

Performance	UHX15A	UHX25A	UHX45A	UHX65A	UHX86A
<b>Descrizione</b>	Controller per <b>semplici</b> task di motion, come il posizionamento o la gestione della velocità <b>fino a 3 assi</b>	Controller per <b>semplici</b> task di motion, come il posizionamento o la gestione della velocità	Controller per task di motion <b>impegnativi</b> , come assi sincronizzati con ingranaggi elettronici o camme	Controller per task di motion <b>complessi</b> , come il controllo multiasse e la robotica	Controller per applicazioni di motion, robotica e automation di <b>fascia alta</b> , che includono anche la visualizzazione
<b>Indicato per motion control</b>	●	●	●	●	●
<b>Indicato per automation control</b>	○	○	◐	●	●
<b>Indicato per cyber-physical control</b>				○	●
<b>Indicato per edge control</b>				◐	●

○ Utilizzabile

◐ Indicato

● Particolarmente indicato